



仿真系统概述

基于虚拟 OCS 的激励式仿真系统保留了原有的分散控制系统软件功能，采用虚拟 DPU 代替真实的 OCS 硬件设备。

具有控制系统组态、图形组态、通信软件、虚拟 DPU 功能。

严格按照 OCS 标准设计，通用性强，不受限于某一厂家的 DCS 产品。

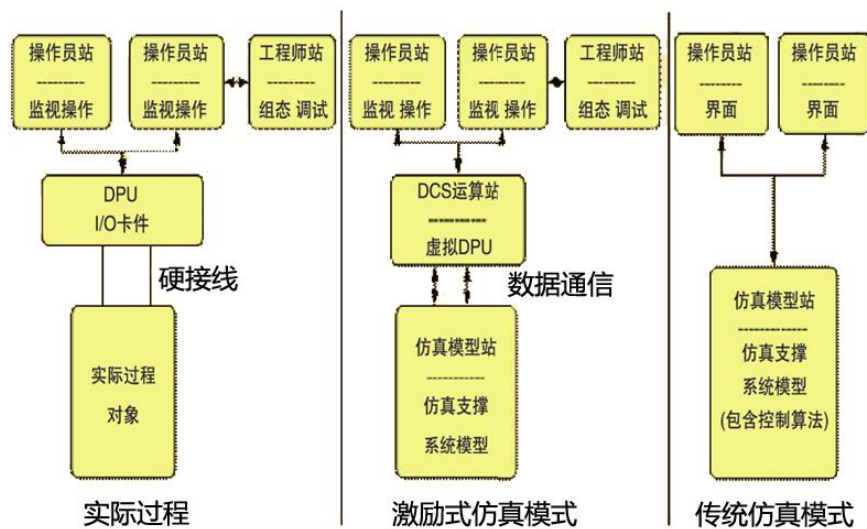
将控制系统模型与设备模型分离，DCS 工程师对控制系统的组态就如同在自己的实际系统一样。

对热工人员进行 DCS 组态、调试、维护等培训。

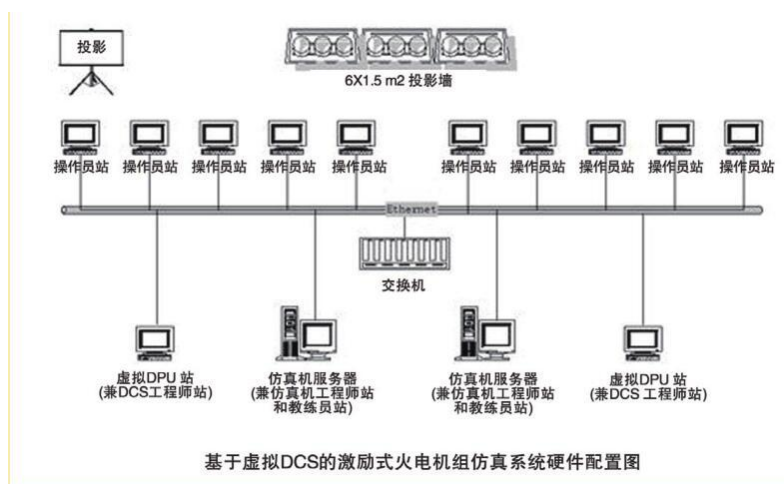
具有丰富的控制系统的研究功能，从更高层次上对系统进行分析与测试。

是仿真技术与 DCS 技术相结合的产物，是一种崭新的仿真模式，国内首创，整体技术达到国内领先水平。

激励式仿真模式与实际过程以及传统仿真模式的比较如下：



一套完整的激励式仿真系统构件图：

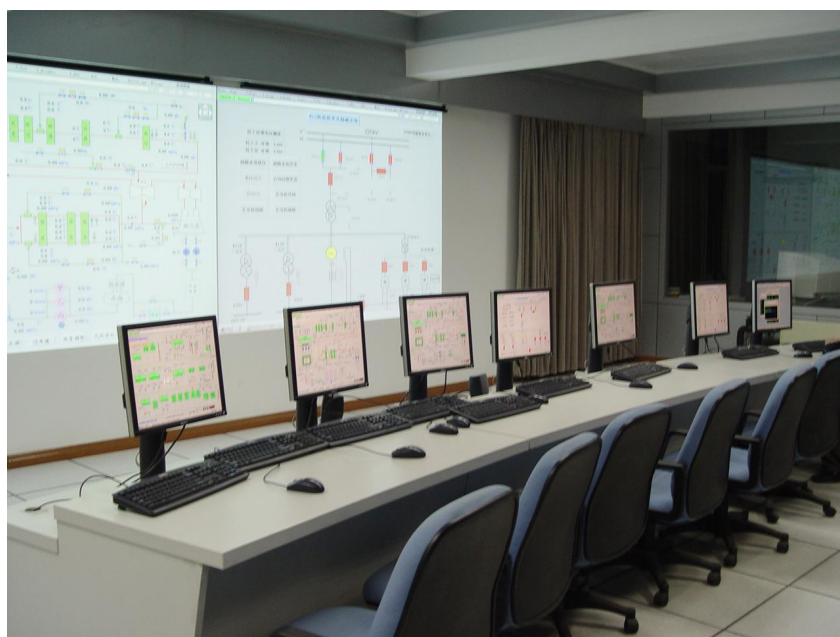


系统特点:

(1) 系统结构和现场高度一致、技术先进在远程诊断中心的服务器上安装通讯软件，专门负责接收各电厂通过网络发送过来的振动数据。

(2) 图模一体化的仿真支撑系统

自动拓扑分析和网络计算功能，图形化故障加入功能，资源丰富的仿真算法库，开放的系统升级扩展功能，广泛的应用领域。



(3) 自动评分考核系统中包含自动评分考核模块，预先设定考核规则，系统根据操作人员的操作结果，自动进行得分计算以及评级。

(4) 逼真的就地模拟环境，充分采用声、光、电技术

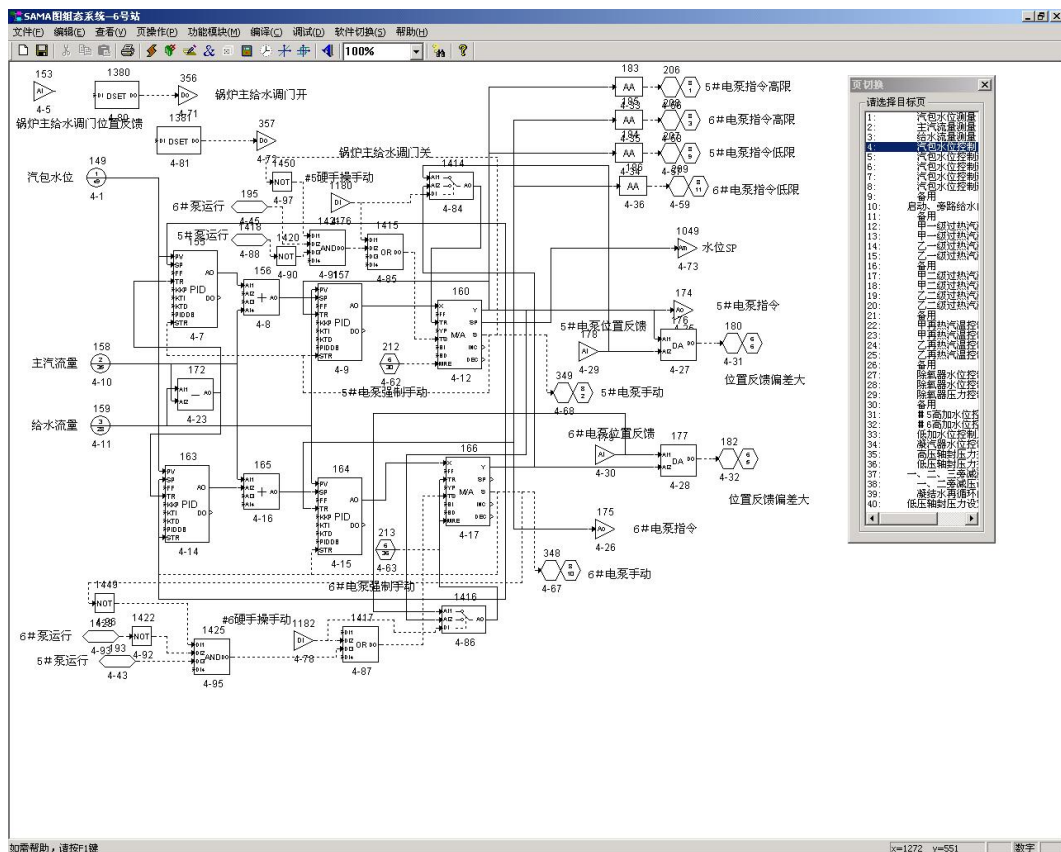
(5) 逼真的 OCS 模拟环境，充分模拟现场控制站，工程师站环境

(6) 精确的算法库和全过程的仿真模型

算法面向一类设备，代表其共性。所有设备算法均依据物理机理建立。根据实际系统，并依据物质流向、控制信息流向将它们一一连接起来，即构成模型。模型涵盖了仿真对象的全工况动、静态特性，既反映了正常运行的规律，又模拟了异常、故障情况下的特性。

(7) 支持多种标准对外接口，0 尸 C, ModBus 等，易于与其他系统进行对接

(8) 人机界面友好，可以无失真的模拟多家的控制系统，易于用户使用



有关更多信息

想要了解更多鲁能控制 DCS 分散控制系统的产品、技术与服务信息，请访问公司网站：

www.lnkz.com

或拨打咨询电话：0531-87526166、87526966

或扫描二维码关注公司微信公众账号，了解更多最新资讯：



鲁能控制公司版权所有，内容如有更改，恕不另行通知。